

タチカワファイングループ
富士変速機株式会社

■本社

〒500-8448
岐阜県岐阜市中洲町18番地

■本社営業部

〒500-8448
岐阜県岐阜市中洲町18番地
TEL 058-271-5895 FAX 058-271-6524

■東日本営業部

〒151-0053
東京都渋谷区代々木2-16-4
タチカワ新宿ビル2F
TEL 03-3370-6359 FAX 03-3370-2030

■美濃工場

〒501-3763
岐阜県美濃市極楽寺963-1
TEL 0575-33-1151 FAX 0575-35-2062

■テクノパーク工場

〒501-3772
岐阜県美濃市楓台7番地
TEL 0575-35-3972 FAX 0575-35-3976

代理店

●このカタログに掲載の仕様および外観を改善のために予告なく変更することがあります。



この印刷物は環境にやさしい
植物性大豆油インキを使用しています

09.09.01.TP

お客様の理想をカタチに。

GEARED MOTOR

FUJI HENSOKUKI



サーボ用高精度減速機

VX-H GEARED
平行軸
series

RoHS 指令 対応



タチカワファイングループ
富士変速機株式会社

<http://www.fujihensokuki.co.jp>

CAT.NO.0909-3

VX-H 平行軸 Series

サーボ用高精度減速機。

高い駆動精度、信頼のギヤ性能。

低バックラッシで低騒音、高剛性で高効率。

特長

■ バックラッシ

部品の高精度化により、プリロード(予圧)を加えずバックラッシを抑えました。

■ 剛性

平行軸VXseriesと同じケーシングを採用しているため、剛性が高い。

■ 騒音

平行軸VXseriesの歯車加工の独自技術により、低騒音を実現。

■ 効率

平行軸VXseriesの段車構造を採用しているため、高効率。



RoHS 指令 対応

サーボモータ専用の高精度型減速機。

CONTENTS

- 製品体系・機種一覧・形式記号・製品一覧・標準仕様(製品概要他)..... P1~P2
- 構造図..... P3
- ACサーボモータ適合表・入力部寸法図..... P4~P5
- 寸法図・性能表..... P6~P13
- ご使用上の注意他..... P14
- 価格表..... P15
- VX Series・VC Series(標準品・アレンジ品)..... P16
- セールスサービスネットワーク..... P17

サーボ用高精度減速機

VX-H 平行軸 Series

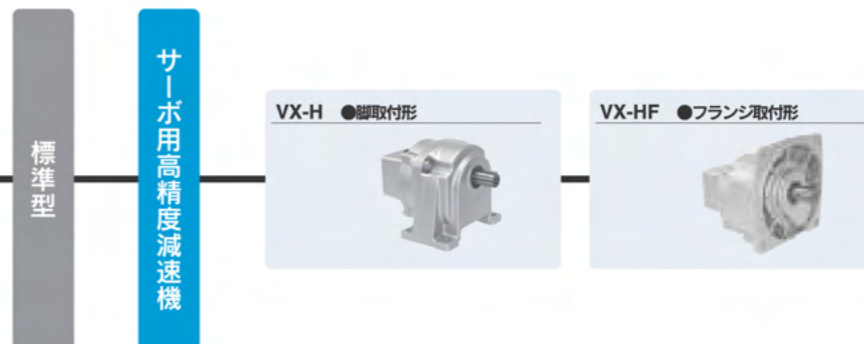
NEW POWER GEARED

製品体系

VX-H 平行軸 Series

●モータ出力 0.1kW~0.75kW

●減速比 1/5~1/100



機種一覧

●脚取付形



●フランジ取付形



減速比 出力	減速比											
	1/5	1/10	1/15	1/20	1/25	1/30	1/40	1/45	1/50	1/60	1/80	1/100
0.1kW	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●
0.2kW	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●
0.4kW	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●
0.75kW	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●

形式記号

シリーズ名	モータ出力	減速比	取付	フランジ形状
標準例 VX Series	04 0.4 kW	010 1/10	H 脚取付	T1
	01 0.1 kW	005 1/5	H 脚取付	T1 T2 T3 T4 T5 サーボモータと取付可能なフランジ形状種別はP4~5をご参照ください。
	02 0.2 kW	010 1/10		
	04 0.4 kW	015 1/15	HF フランジ取付	
	08 0.75kW	020 1/20		
		025 1/25		
		030 1/30		
		040 1/40		
		045 1/45		
		050 1/50		
		060 1/60		
		080 1/80		
		100 1/100		



サーボ用高精度減速機製品一覧

下記機種一覧とP1の形式記号により、最適機種をお選びください。

VX-H Series 平行軸

サーボ用高精度減速機

VX-H 脚取付形

VX-HF フランジ取付形

減速比	モータ出力 kW			
	0.1	0.2	0.4	0.75
1/5	φ19	φ19	φ19	φ28
1/10				
1/15			φ24	
1/20				
1/25				
1/30				
1/40		φ24		φ32
1/45				
1/50				
1/60	φ24		φ28	
1/80				
1/100				

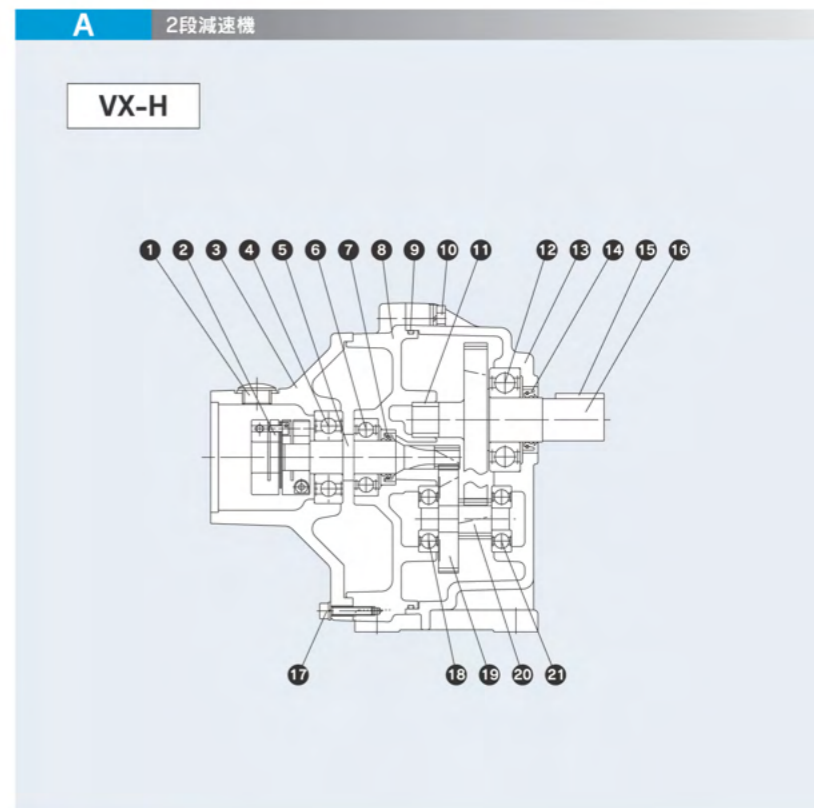
φ19 枠内は、共通枠を示します。枠内数字は出力軸径を示します。

標準仕様

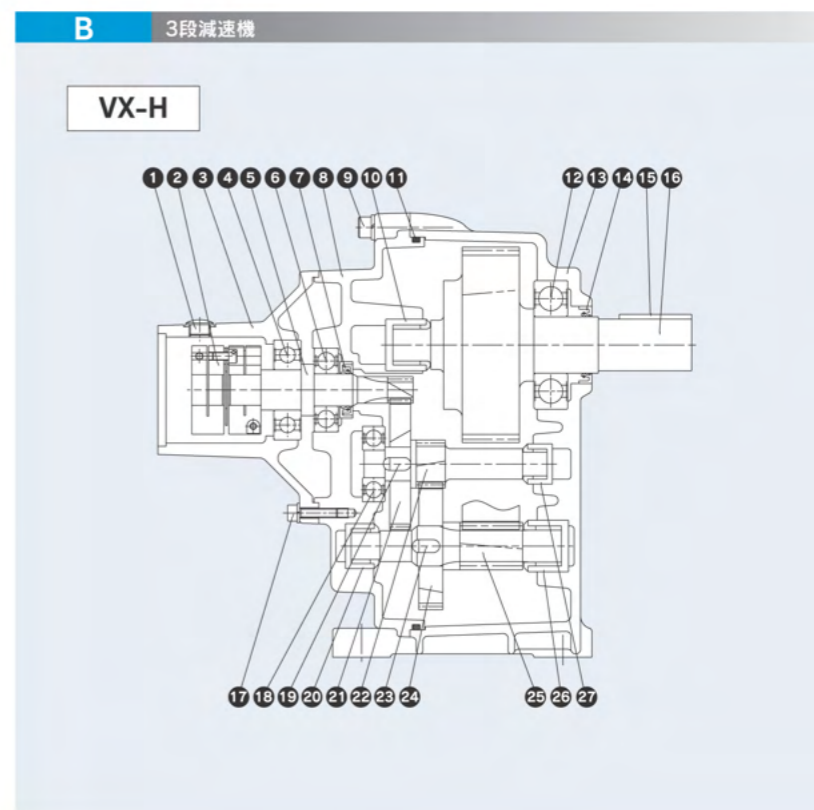
項目	標準仕様	
減速機	減速方式	平行軸
	潤滑方式	グリース潤滑
	出力軸キー溝	新 JIS B 1301-1996 (キー付)
	最高入力回転数	3000 r/min
周囲条件	設置場所	屋内
	周囲温度	-15℃~+40℃
	周囲湿度	85%以下 (結露しないこと)
	標高	1000m以下
	雰囲気	粉塵・オイルミストがなく、水のかからないこと 腐食性および爆発性のガス・蒸気のないこと
取付方向	自由	



品番	品名
①	ホールプラグ
②	カップリング
③	アイフランジ
④	軸受
⑤	入力軸
⑥	軸受
⑦	オイルシール
⑧	Dシールド
⑨	Oリング
⑩	ボルト
⑪	軸受
⑫	軸受
⑬	ケース
⑭	オイルシール
⑮	キー
⑯	出力軸
⑰	ボルト
⑱	軸受
⑲	ギヤA
⑳	ピニオンB
㉑	軸受



品番	品名
①	ホールプラグ
②	カップリング
③	アイフランジ
④	軸受
⑤	入力軸
⑥	軸受
⑦	オイルシール
⑧	Dシールド
⑨	ボルト
⑩	軸受
⑪	Oリング
⑫	軸受
⑬	ケース
⑭	オイルシール
⑮	キー
⑯	出力軸
⑰	ボルト
⑱	軸受
⑲	キー
⑳	軸受
㉑	ギヤA
㉒	ピニオンB
㉓	キー
㉔	ギヤB
㉕	ピニオンC
㉖	軸受
㉗	軸受





ACサーボモータ適合表

VX-H Series

メーカー(50音順)	タイプ	モータ出力 [kW]			
		0.1	0.2	0.4	0.75
オムロン(株)	R88M-G	T1	T3	T3	T5
	R88M-GP	T4	T4	T4	
	R88M-U	T1	T1	T1	T1
	R88M-W	T1	T1	T1	T1
	R88M-WP	T2	T2	T2	T2
	R7M-A	T1	T1	T1	T1
	R7M-AP	T2	T2	T2	T2
	R7M-Z	T1	T1	T1	T1
(株)キーエンス	SV	T1	T1	T1	T3
	MV	T1	T1	T1	△
山洋電気(株)	R2AA04010	T1			
	R2AA06010	T2			
	R2AA06020		T1		
	R2AA08020		T2		
	R2AA06040			T1	
	R2AA08040			T2	
	R2AA08075				T1
	Q1	T1	T1	T1	△
	Q2AA07020		△		
	Q2AA07040			T4	
多摩川精機(株)	Q2AA08075				△
	TS4603	T1			
	TS4606	T2			
	TS4607		T1		
	TS4611		T2		
	TS4609			T1	
	TS4612			T2	
	TS4613 (0.6kW)				△
	TS4614				△
	TS4503	T1			
	TS4506	△			
	TS4507		T1		
	TS4511		△		
	TS4509			T1	
	TS4512			△	
	TS4513 (0.6kW)				△
	TS4514				△
東栄電機(株)	VLBSV-Z	T1	T1	T1	T3 (0.6kW)
	VZBST		T1	T1	
(株)日立産機システム	ADMA	T1	T1	T1	T3
	ADMB	T2	T2	T2	T4
ファナック(株)	β M0.2	T1			
	β M0.3	T1			
	β M1			T1	
富士電機機器制御(株)	GYS	T1	T1	T1	T1
	GYC	T2	T2	T2	△
	MUMA	△	T3	T3	
パナソニック(株)モータ社	MAMA	△	T3	T3	△
	MSMD	T3	T3	T3	T5
	MQMA	T4	T4	T4	
	HF-KP	T1	T1	T1	T3
三菱電機(株)	HF-MP	T1	T1	T1	T3
	HC-KFS	T1	T1	T1	T3
	HC-MFS	T1	T1	T1	T3
	HC-UFS3000	T2	T2	T2	T4
	HC-PQ	T1	T1	T1	
	SGMJV	T1	T1	T1	T3
(株)安川電機	SGMAV	T1	T1	T1	T3
	SGMPV	T2	T2	T2	T2
	SJME	T1	T1	T1	T1
	SGMAH	T1	T1	T1	T1
	SGMPH	T2	T2	T2	T2
	SGMAS	T1	T1	T1	T1
	SGMPS	T2	T2	T2	T2
	CNE	T1	T1	T1	
	BNR	T4 (0.12kW)	△	T4	△
(株)ワコー技研	LNE	T4 (0.12kW)	△	T4	△
	LNE II	T4 (0.12kW)	△	T4	△

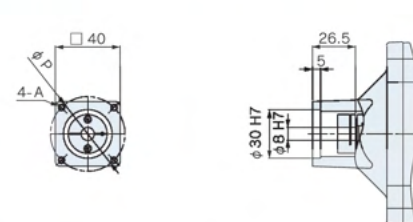
※ 上表は、2008年10月現在の代表例です。
 サーボモータの仕様は変更される場合がありますので、ご発注時には、サーボモータのフランジ寸法とVX-Hのモータ取付け寸法(P5)を再度ご確認ください。
 ※ 取付可能なサーボモータをご支給いただければ、弊社にて取付けを行ない出荷します。納期・価格については、お問い合わせください。
 ※ 上表内の「△」印または、記載されていないサーボモータについては、お問い合わせください。



入力部寸法図

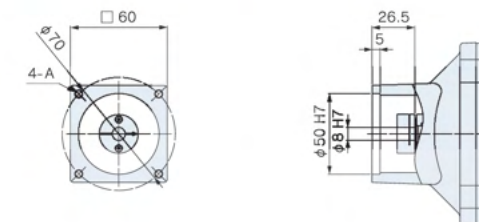
VX-H Series

図1 0.1kW T1, T3



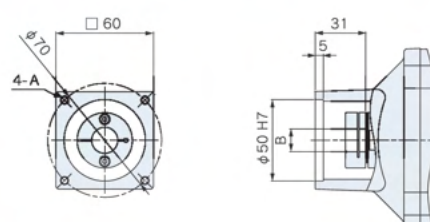
種別	A	P
T1	M4 深さ10	46
T3	M3 深さ10	45

図2 0.1kW T2, T4



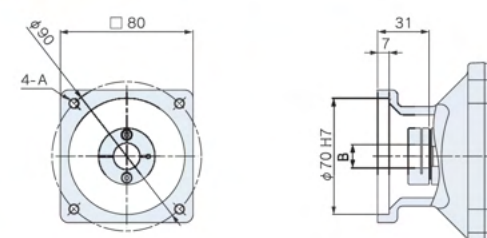
種別	A
T2	M5 深さ10
T4	M4 深さ10

図3 0.2kW T1, T3



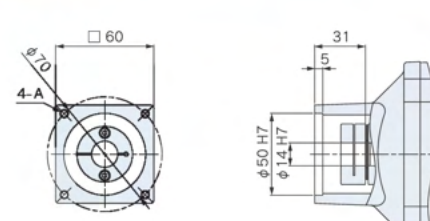
種別	A	B
T1	M5 深さ10	φ14 H7
T3	M4 深さ10	φ11 H7

図4 0.2kW T2, T4



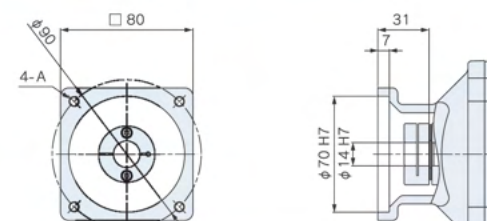
種別	A	B
T2	M6 深さ12	φ14 H7
T4	M5 深さ12	φ11 H7

図5 0.4kW T1, T3



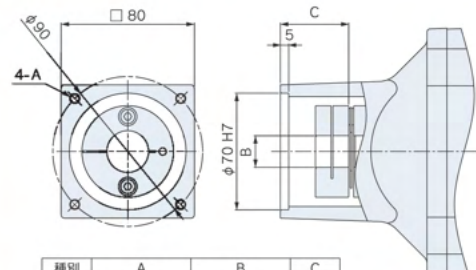
種別	A
T1	M5 深さ10
T3	M4 深さ10

図6 0.4kW T2, T4



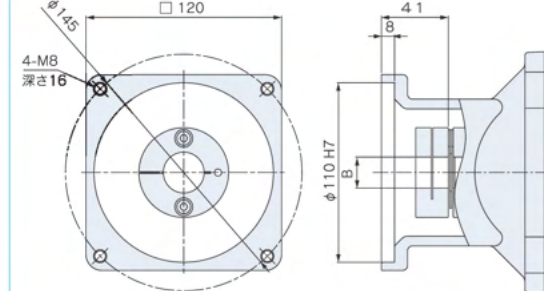
種別	A
T2	M6 深さ12
T4	M5 深さ12

図7 0.75kW T1, T3, T5



種別	A	B	C
T1	M6 深さ12	φ16 H7	41
T3	M6 深さ12	φ19 H7	41
T5	M5 深さ12	φ19 H7	36

図8 0.75kW T2, T4



種別	B
T2	φ16 H7
T4	φ19 H7

入力側の寸法は、P5の図1および図2をご参照ください。

図1 減速比 1/5~1/50

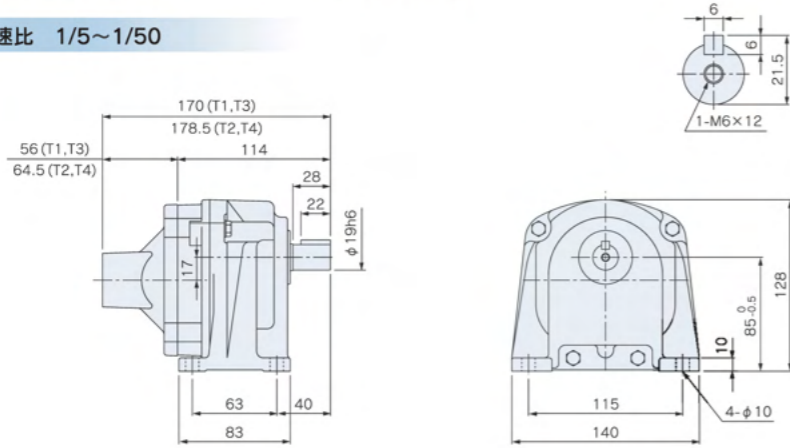
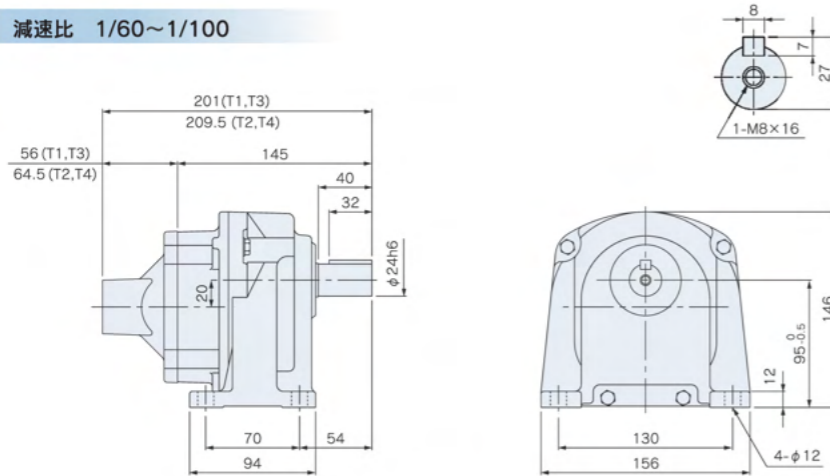


図2 減速比 1/60~1/100



●出力性能表

モータ出力	脚取付形		減速比		バックラッシュ 分	出力軸回転速度 r/min (3000r/min入力時)	出力軸 許容トルク N・m	起動・停止時 ピークトルク N・m	出力軸 許容O.H.L N	入力軸換算 慣性モーメント ×10 ⁻⁴ kg・m ²		
	形式	質量 kg	呼称	実減速比								
0.1 kW	VX01-005H-T□	1	2.5	1/ 5	5.000	40	600	1.4	3.6	740	0.0215	
	VX01-010H-T□			1/ 10	9.864		300	2.8	7.1	740	0.0213	
	VX01-015H-T□			1/ 15	14.82		200	4.3	10.7	980	0.0213	
	VX01-020H-T□			1/ 20	19.50	30	150	5.6	14.0	1180	0.0212	
	VX01-025H-T□			1/ 25	24.50		120	7.1	17.7	1270	0.0212	
	VX01-030H-T□			1/ 30	30.10		100	8.7	21.7	1370	0.0212	
	VX01-040H-T□			1/ 40	39.38	75	11.3	28.4	1470	0.0212		
	VX01-045H-T□			1/ 45	43.56	66.7	12.6	31	1570	0.0212		
	VX01-050H-T□			1/ 50	48.13	60	13.9	35	1670	0.0212		
	VX01-060H-T□			2	4	1/ 60	59.38	50	17.1	43	1860	0.0212
	VX01-080H-T□					1/ 80	79.59	37.5	21.8	54	2060	0.0212
	VX01-100H-T□					1/100	97.32	30	26.6	67	2260	0.0212

注意：1. 出力軸回転速度は、モータ回転速度(3000r/min)/呼称減速比 の値です。
2. 出力軸のスラスト力がO.H.Lの10%を超える場合はお問い合わせください。

入力側の寸法は、P5の図1および図2をご参照ください。

図1 減速比 1/5~1/50

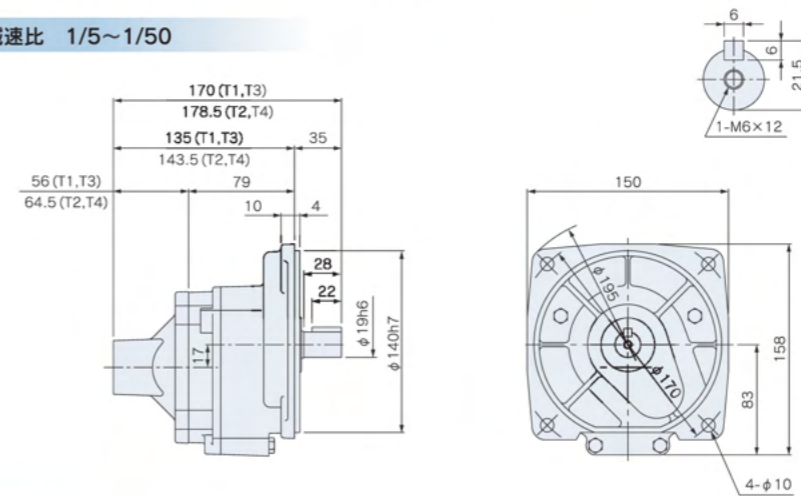
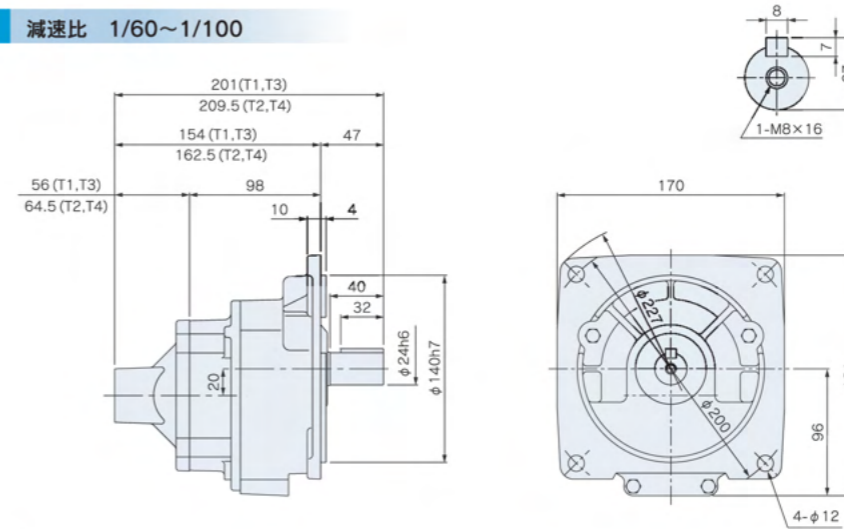


図2 減速比 1/60~1/100



●出力性能表

モータ出力	フランジ取付形		減速比		バックラッシュ 分	出力軸回転速度 r/min (3000r/min入力時)	出力軸 許容トルク N・m	起動・停止時 ピークトルク N・m	出力軸 許容O.H.L N	入力軸換算 慣性モーメント ×10 ⁻⁴ kg・m ²		
	形式	質量 kg	呼称	実減速比								
0.1 kW	VX01-005HF-T□	1	2.5	1/ 5	5.000	40	600	1.4	3.6	740	0.0215	
	VX01-010HF-T□			1/ 10	9.864		300	2.8	7.1	740	0.0213	
	VX01-015HF-T□			1/ 15	14.82		200	4.3	10.7	980	0.0213	
	VX01-020HF-T□			1/ 20	19.50	30	150	5.6	14.0	1180	0.0212	
	VX01-025HF-T□			1/ 25	24.50		120	7.1	17.7	1270	0.0212	
	VX01-030HF-T□			1/ 30	30.10		100	8.7	21.7	1370	0.0212	
	VX01-040HF-T□			1/ 40	39.38	75	11.3	28.4	1470	0.0212		
	VX01-045HF-T□			1/ 45	43.56	66.7	12.6	31	1570	0.0212		
	VX01-050HF-T□			1/ 50	48.13	60	13.9	35	1670	0.0212		
	VX01-060HF-T□			2	4	1/ 60	59.38	50	17.1	43	1860	0.0212
	VX01-080HF-T□					1/ 80	79.59	37.5	21.8	54	2060	0.0212
	VX01-100HF-T□					1/100	97.32	30	26.6	67	2260	0.0212

注意：1. 出力軸回転速度は、モータ回転速度(3000r/min)/呼称減速比 の値です。
2. 出力軸のスラスト力がO.H.Lの10%を超える場合はお問い合わせください。

入力側の寸法は、P5の図3および図4をご参照ください。

図1 減速比 1/5~1/30

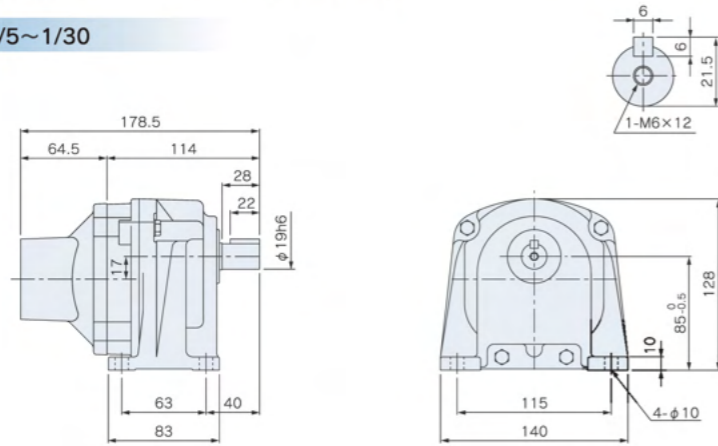
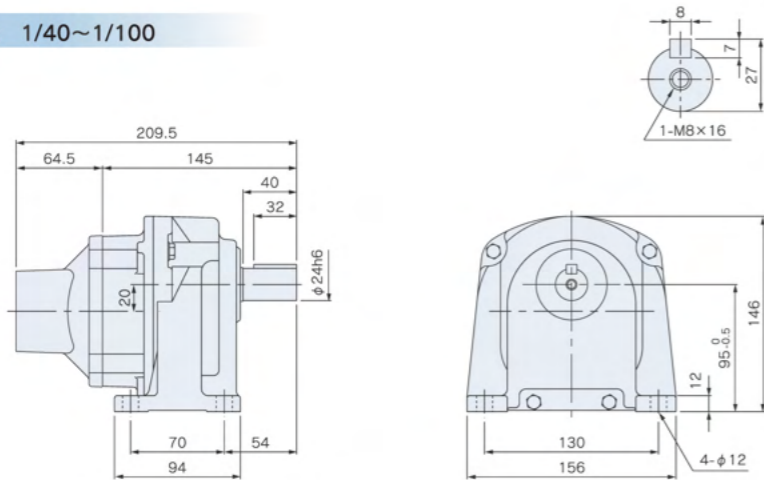


図2 減速比 1/40~1/100



●出力性能表

モータ出力	脚取付形		減速比		バックラッシュ 分	出力軸回転速度 r/min (3000r/min入力時)	出力軸 許容トルク N・m	起動・停止時 ピークトルク N・m	出力軸 許容O.H.L N	入力軸換算 慣性モーメント ×10 ⁻⁴ kg・m ²	
	形式	質量 kg	呼称	実減速比							
0.2 kW	VX02-005H-T□	1 3	1/ 5	4.929	60	600	2.8	7.1	740	0.0906	
	VX02-010H-T□		1/ 10	9.600		40	300	5.5	13.8	740	0.0904
	VX02-015H-T□		1/ 15	14.80			200	8.5	21.3	980	0.0904
	VX02-020H-T□		1/ 20	20.00			150	11.5	28.8	1180	0.0904
	VX02-025H-T□		1/ 25	25.20			120	14.5	36	1270	0.0904
	VX02-030H-T□		1/ 30	29.33			100	16.9	42	1370	0.0904
	VX02-040H-T□	2 4.5	1/ 40	39.29	30		75	21.5	54	1670	0.0904
	VX02-045H-T□		1/ 45	43.51		66.7	23.8	59	1770	0.0904	
	VX02-050H-T□		1/ 50	48.57		60	26.6	66	1910	0.0904	
	VX02-060H-T□		1/ 60	59.07		50	32	81	2060	0.0904	
	VX02-080H-T□		1/ 80	80.36		37.5	44	110	2260	0.0904	
	VX02-100H-T□		1/100	98.21		30	54	134	2550	0.0904	

注意：1. 出力軸回転速度は、モータ回転速度(3000r/min)/呼称減速比 の値です。
2. 出力軸のスラスト力がO.H.Lの10%を超える場合はお問い合わせください。

入力側の寸法は、P5の図3および図4をご参照ください。

図1 減速比 1/5~1/30

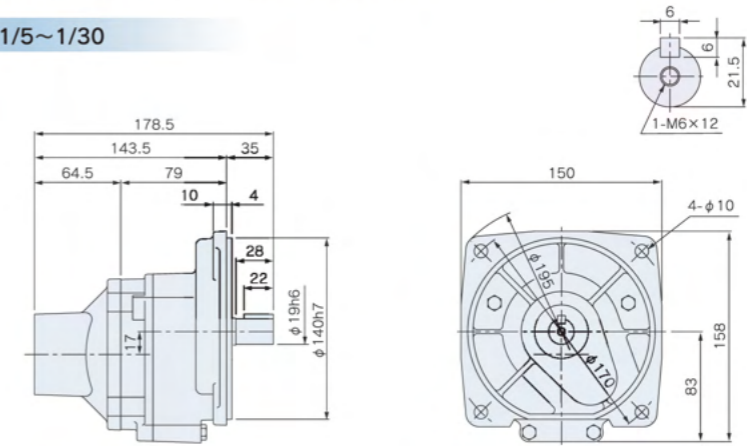
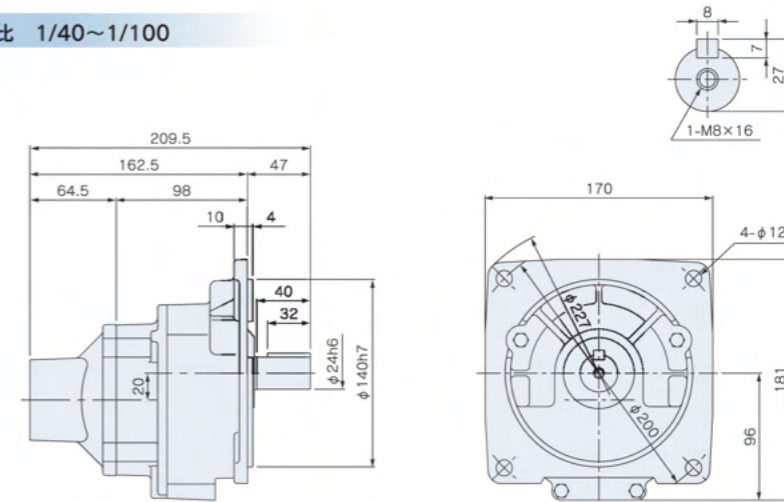


図2 減速比 1/40~1/100



●出力性能表

モータ出力	フランジ取付形		減速比		バックラッシュ 分	出力軸回転速度 r/min (3000r/min入力時)	出力軸 許容トルク N・m	起動・停止時 ピークトルク N・m	出力軸 許容O.H.L N	入力軸換算 慣性モーメント ×10 ⁻⁴ kg・m ²	
	形式	質量 kg	呼称	実減速比							
0.2 kW	VX02-005HF-T□	1 3	1/ 5	4.929	60	600	2.8	7.1	740	0.0906	
	VX02-010HF-T□		1/ 10	9.600		40	300	5.5	13.8	740	0.0904
	VX02-015HF-T□		1/ 15	14.80			200	8.5	21.3	980	0.0904
	VX02-020HF-T□		1/ 20	20.00			150	11.5	28.8	1180	0.0904
	VX02-025HF-T□		1/ 25	25.20			120	14.5	36	1270	0.0904
	VX02-030HF-T□		1/ 30	29.33			100	16.9	42	1370	0.0904
	VX02-040HF-T□	2 4.5	1/ 40	39.29	30		75	21.5	54	1670	0.0904
	VX02-045HF-T□		1/ 45	43.51		66.7	23.8	59	1770	0.0904	
	VX02-050HF-T□		1/ 50	48.57		60	26.6	66	1910	0.0904	
	VX02-060HF-T□		1/ 60	59.07		50	32	81	2060	0.0904	
	VX02-080HF-T□		1/ 80	80.36		37.5	44	110	2260	0.0904	
	VX02-100HF-T□		1/100	98.21		30	54	134	2550	0.0904	

注意：1. 出力軸回転速度は、モータ回転速度(3000r/min)/呼称減速比 の値です。
2. 出力軸のスラスト力がO.H.Lの10%を超える場合はお問い合わせください。

入力側の寸法は、P5の図5および図6をご参照ください。

図1 減速比 1/5~1/10

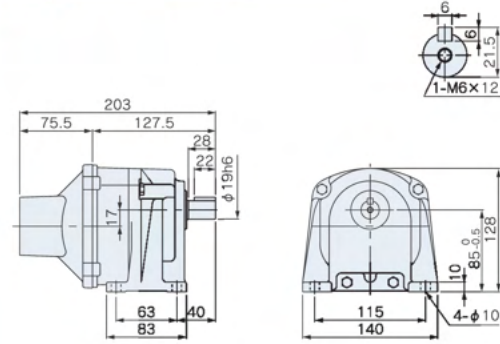


図3 減速比 1/60~1/100

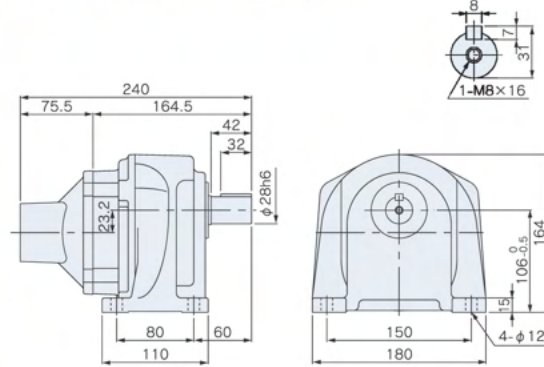
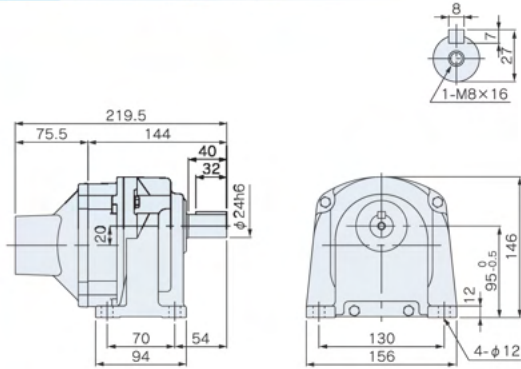


図2 減速比 1/15~1/50



●出力性能表

モータ出力	脚取付形		減速比		バックラッシュ 分	出力軸回転速度 r/min (3000r/min入力時)	出力軸 許容トルク N・m	起動・停止時 ピークトルク N・m	出力軸 許容O.H.L N	入力軸換算 慣性モーメント ×10 ⁻⁴ kg・m ²	
	形式	図	質量 kg	呼称 実減速比							
0.4 kW	VX04-005H-T□	1	3	1/ 5	5.007	60	600	5.9	14.7	740	0.144
	VX04-010H-T□			1/ 10	9.796	40	300	11.5	28.7	1180	0.144
	VX04-015H-T□	2	4.5	1/ 15	14.84	30	200	17.4	43	1570	0.144
	VX04-020H-T□			1/ 20	19.45		150	22.8	57	1770	0.144
	VX04-025H-T□			1/ 25	24.43		120	28.6	72	1910	0.144
	VX04-030H-T□			1/ 30	29.86		100	35	87	1910	0.144
	VX04-040H-T□			1/ 40	39.29		75	46	115	2060	0.144
	VX04-045H-T□			1/ 45	45.65		66.7	51	127	2350	0.144
	VX04-050H-T□			1/ 50	49.80		60	55	138	2550	0.144
	VX04-060H-T□	3	8	1/ 60	59.54	50	66	165	3430	0.144	
	VX04-080H-T□			1/ 80	78.32	37.5	87	218	3430	0.144	
	VX04-100H-T□			1/100	97.67	30	109	271	3430	0.144	

注意：1. 出力軸回転速度は、モータ回転速度(3000r/min)/呼称減速比 の値です。
2. 出力軸のスラスト力がO.H.Lの10%を超える場合はお問い合わせください。

入力側の寸法は、P5の図5および図6をご参照ください。

図1 減速比 1/5~1/10

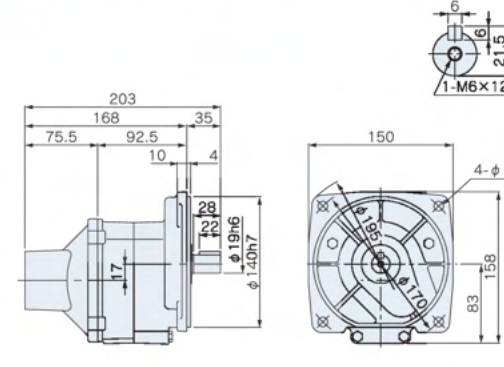


図3 減速比 1/60~1/100

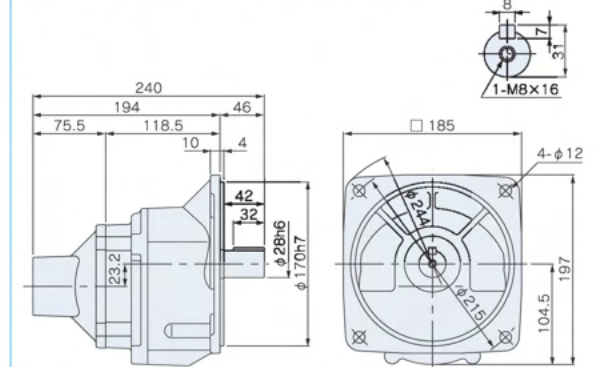
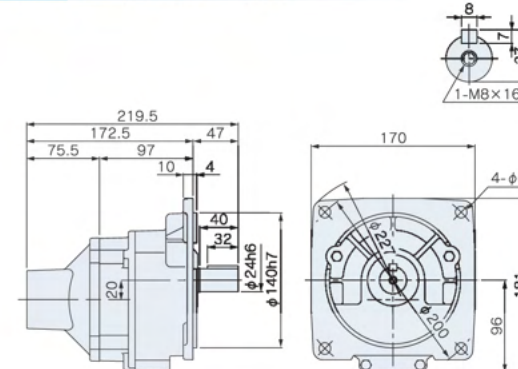


図2 減速比 1/15~1/50



●出力性能表

モータ出力	フランジ取付形		減速比		バックラッシュ 分	出力軸回転速度 r/min (3000r/min入力時)	出力軸 許容トルク N・m	起動・停止時 ピークトルク N・m	出力軸 許容O.H.L N	入力軸換算 慣性モーメント ×10 ⁻⁴ kg・m ²	
	形式	図	質量 kg	呼称 実減速比							
0.4 kW	VX04-005HF-T□	1	3	1/ 5	5.007	60	600	5.9	14.7	740	0.144
	VX04-010HF-T□			1/ 10	9.796	40	300	11.5	28.7	1180	0.144
	VX04-015HF-T□	2	4.5	1/ 15	14.84	30	200	17.4	43	1570	0.144
	VX04-020HF-T□			1/ 20	19.45		150	22.8	57	1770	0.144
	VX04-025HF-T□			1/ 25	24.43		120	28.6	72	1910	0.144
	VX04-030HF-T□			1/ 30	29.86		100	35	87	1910	0.144
	VX04-040HF-T□			1/ 40	39.29		75	46	115	2060	0.144
	VX04-045HF-T□			1/ 45	45.65		66.7	51	127	2350	0.144
	VX04-050HF-T□			1/ 50	49.80		60	55	138	2550	0.144
	VX04-060HF-T□	3	11	1/ 60	59.54	50	66	165	3430	0.144	
	VX04-080HF-T□			1/ 80	78.32	37.5	87	218	3430	0.144	
	VX04-100HF-T□			1/100	97.67	30	109	271	3430	0.144	

注意：1. 出力軸回転速度は、モータ回転速度(3000r/min)/呼称減速比 の値です。
2. 出力軸のスラスト力がO.H.Lの10%を超える場合はお問い合わせください。

入力側の寸法は、P5の図7および図8をご参照ください。

図1 減速比 1/5~1/30

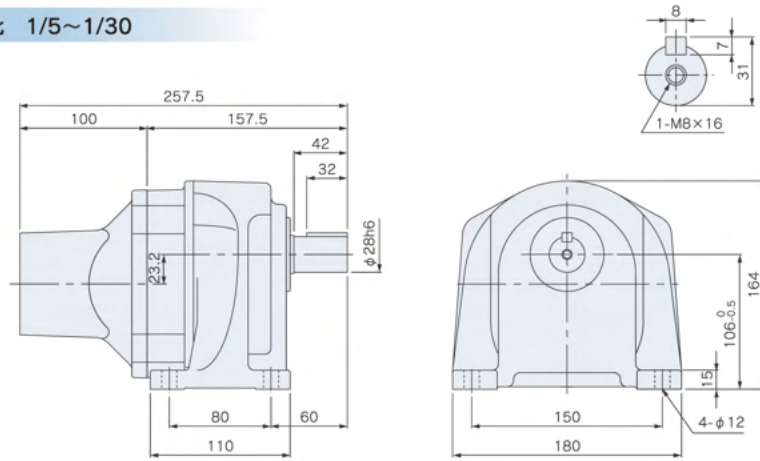
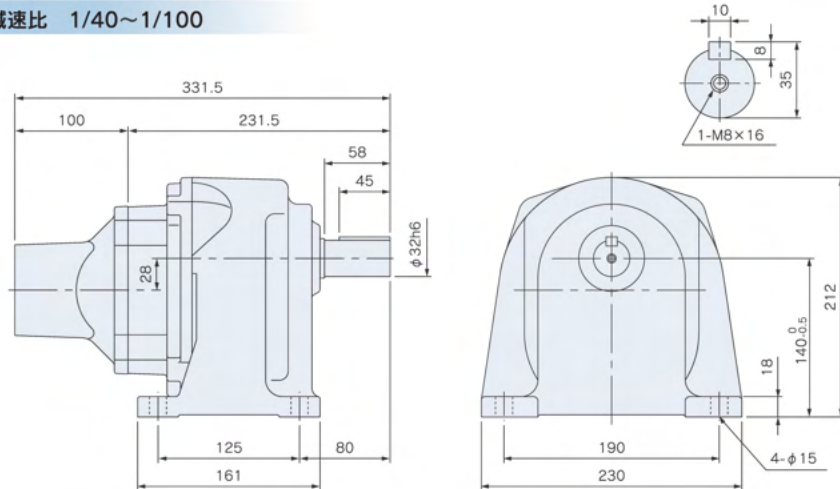


図2 減速比 1/40~1/100



●出力性能表

モータ出力	脚取付形		減速比		バックラッシュ 分	出力軸回転速度 r/min (3000r/min入力時)	出力軸 許容トルク N・m	起動・停止時 ピークトルク N・m	出力軸 許容O.H.L N	入力軸換算 慣性モーメント ×10 ⁻⁴ kg・m ²	
	形式	質量 kg	呼称	実減速比							
0.75 kW	VX08-005H-T□	1	8	1/ 5	5.171	30	600	11.8	29.5	980	1.01
	VX08-010H-T□			1/ 10	10.37		300	23.7	59	1570	1.01
	VX08-015H-T□			1/ 15	15.23		200	35	87	2060	1.01
	VX08-020H-T□			1/ 20	20.04		150	46	114	2500	1.01
	VX08-025H-T□			1/ 25	24.99		120	57	143	2750	1.01
	VX08-030H-T□			1/ 30	29.70		100	68	169	2750	1.01
	VX08-040H-T□	2	18	1/ 40	38.57	75	88	220	3970	1.01	
	VX08-045H-T□			1/ 45	44.24	66.7	98	246	4310	1.01	
	VX08-050H-T□			1/ 50	48.21	60	107	268	4610	1.01	
	VX08-060H-T□			1/ 60	60.43	50	134	340	5200	1.01	
	VX08-080H-T□			1/ 80	80.36	37.5	179	450	6400	1.01	
	VX08-100H-T□			1/100	100.3	30	223	560	6400	1.01	

注意：1. 出力軸回転速度は、モータ回転速度(3000r/min)/呼称減速比 の値です。
2. 出力軸のスラスト力がO.H.Lの10%を超える場合はお問い合わせください。

入力側の寸法は、P5の図7および図8をご参照ください。

図1 減速比 1/5~1/30

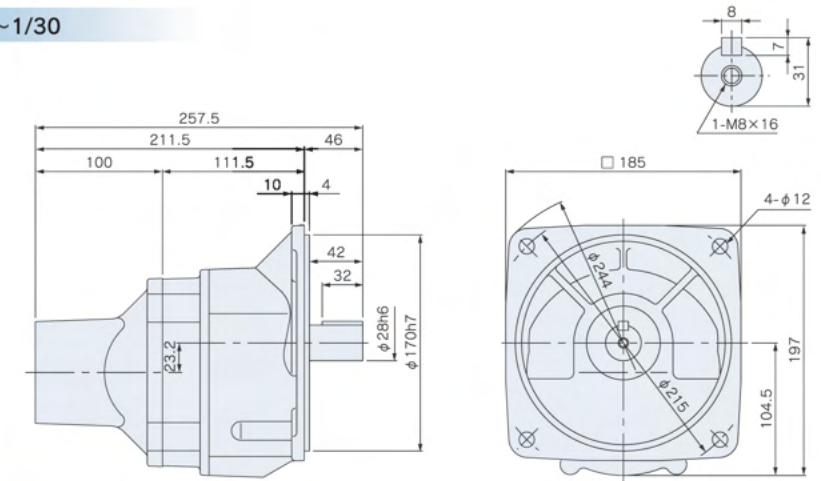
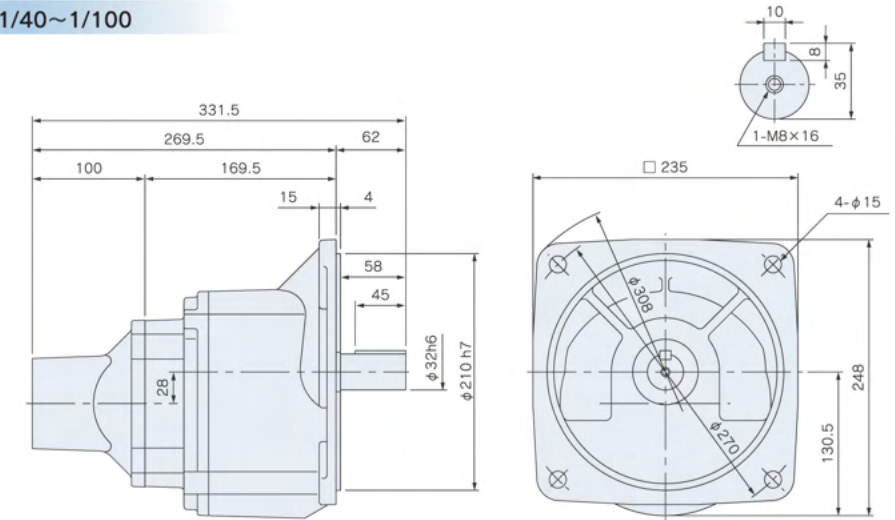


図2 減速比 1/40~1/100



●出力性能表

モータ出力	フランジ取付形		減速比		バックラッシュ 分	出力軸回転速度 r/min (3000r/min入力時)	出力軸 許容トルク N・m	起動・停止時 ピークトルク N・m	出力軸 許容O.H.L N	入力軸換算 慣性モーメント ×10 ⁻⁴ kg・m ²	
	形式	質量 kg	呼称	実減速比							
0.75 kW	VX08-005HF-T□	1	11	1/ 5	5.171	30	600	11.8	29.5	980	1.01
	VX08-010HF-T□			1/ 10	10.37		300	23.7	59	1570	1.01
	VX08-015HF-T□			1/ 15	15.23		200	35	87	2060	1.01
	VX08-020HF-T□			1/ 20	20.04		150	46	114	2500	1.01
	VX08-025HF-T□			1/ 25	24.99		120	57	143	2750	1.01
	VX08-030HF-T□			1/ 30	29.70		100	68	169	2750	1.01
	VX08-040HF-T□	2	23	1/ 40	38.57	75	88	220	3970	1.01	
	VX08-045HF-T□			1/ 45	44.24	66.7	98	246	4310	1.01	
	VX08-050HF-T□			1/ 50	48.21	60	107	268	4610	1.01	
	VX08-060HF-T□			1/ 60	60.43	50	134	340	5200	1.01	
	VX08-080HF-T□			1/ 80	80.36	37.5	179	450	6400	1.01	
	VX08-100HF-T□			1/100	100.3	30	223	560	6400	1.01	

注意：1. 出力軸回転速度は、モータ回転速度(3000r/min)/呼称減速比 の値です。
2. 出力軸のスラスト力がO.H.Lの10%を超える場合はお問い合わせください。



ご使用上の注意

VX-H Series

安全のために

ご使用に際しては、取扱説明書をよくお読みの上、正しくお使いください。

オイルシール

- 減速機には軸封装置として、オイルシールを使用しています。
- オイルシールは通常の使用条件の場合1～2年、又は10,000時間を目安に交換が必要です。
- 連続運転、高温場所など厳しい使用条件では寿命が低下します。
- 錆び易い場所でご使用になるときは、軸の錆びによってオイルシールがきかなくなることがありますので、必要に応じて油受を設ける等の対策を施してください。
- 食品機械など油気をきらい場所でご使用になるときは、万一油が漏れ出してもよいような対策をあらかじめ施してください。

潤滑油

- 工場出荷時にグリース(ウレア系)を封入してありますので、そのままご使用ください。
- 基本的に、グリース交換は不要ですが、小さな負荷で長期間ご使用になる場合などは、20,000時間または3～5年毎に交換が必要です。

運 転

- 減速機を逆転させる場合には、一旦停止させた後に逆転させるようにしてください。
(停止しないうちに逆転させると大きな衝撃トルクがかかり、相手機械や減速機に悪影響を及ぼします。)
- 停電のときは、必ず電源スイッチを切ってください。
(気付かぬうちに電源が入って思わぬ事故が起こる危険があります。)

連 結

- 出力軸を相手機械の軸と直結させる場合、フレキシブルカップリングなどをご使用のうえ、両側の軸心が同心になるように心出しをしてください。
- チェーンをご使用になるときは、チェーンの張り具合にご注意ください。
(緩みすぎの状態または張りすぎの状態で使用しますと、減速機に過大な力がかかることがあります。)

特殊な使用条件

- 以下の場合には弊社にご相談くださるか、または予想される不具合にあらかじめ対策を施してください。
- 周囲温度が-15℃～+40℃を外れる場所でのご使用
 - 塵埃の多い場所でのご使用
 - 腐食性および爆発性のガス・蒸気のある場所でのご使用

! 安全に関するご注意

全 般

- 設置される場所、使用される装置に必要な安全規則を遵守してください。
(労働安全衛生規則、電機設備技術基準、内線規定、工場防爆指針、建築基準法など)
- ご使用前に取扱説明書をよくお読みの上、正しくお使いください。
取扱説明書がお手元がないときは、お求めの販売店もしくは弊社営業部へご請求ください。
取扱説明書は必ず最終ご使用になるお客様のお手元まで届くようにしてください。

選 定

- 使用環境および用途に適した商品をお選びください。不適切な環境および用途でご使用されますと事故の原因となります。
- 人員輸送装置や昇降装置には使用しないでください。
- 食品機械など、特に油気を嫌う装置では、故障・寿命等での万一の油漏れに備えて、油受けなどの損害防止装置を取付けてください。
- 人体に危害を及ぼすおそれがあるシステム(原子力制御用、航空宇宙用、医療用、交通機器用、各種安全装置など)でご検討の際は、弊社営業部へご照会ください。
- 本製品の故障により、人命にかかわる重大な損失の発生が予測される設備などには、必ず安全装置を設けてください。

確かな技術と信頼で選ばれている ギヤードモータ平行軸VX Series / 直交軸VC Series

汎用減速機(ギヤードモータ)

標準製品

総合カタログ
CAT.NO.0909-1



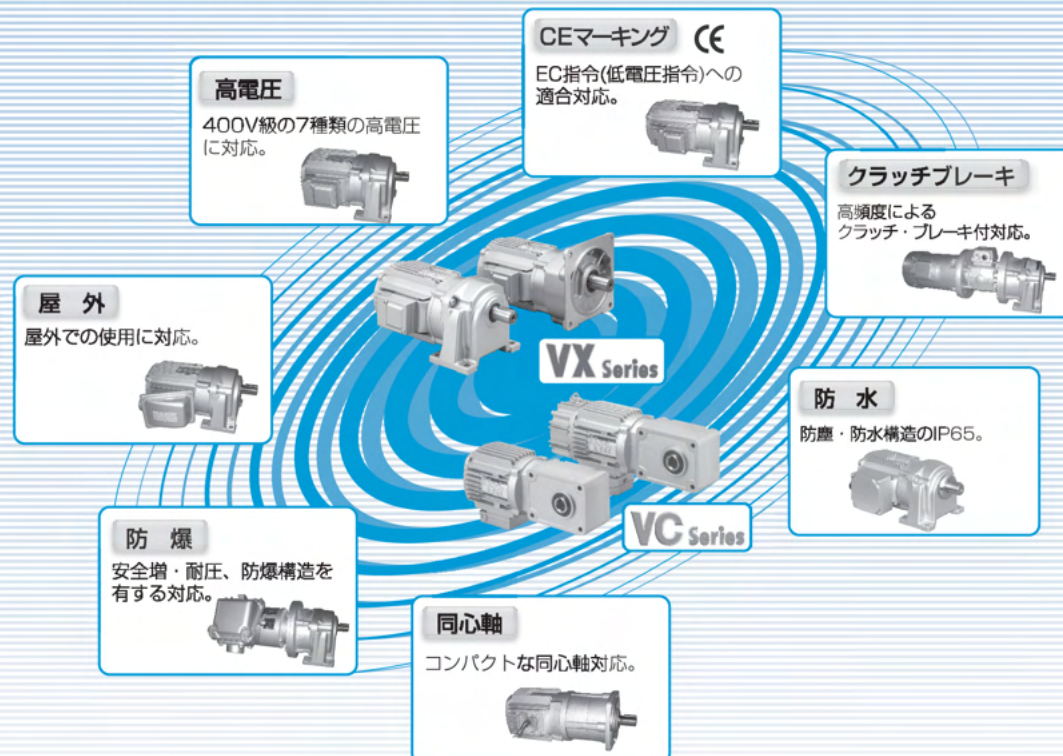
ギヤードモータ 平行軸 **VX Series**
ギヤードモータ 直交軸 **VC Series**

共通特長

- **インバータ運転**
インバータによる可変速運転が可能。
周波数が小さくてもトルク値が下がることなく、出力100%の定トルク運転ができます。
- **ブレーキ手動解放装置付**
設置作業や停電時の復旧作業がスピードアップできます。
- **端子BOX90°位置変更可**
現状の端子箱の取付け位置を90°回転して取付けることもできます。
- **小形・軽量**
- **低騒音・長寿命**
- **メンテナンスフリー**

アレンジ製品

VX Series / VC Seriesは、様々な用途、環境にお応えします。
この他にも様々な応用対応致しますので、ご相談ください。



恵まれた環境の中、
より高い技術を磨く富士変速機。

Sales & Service Network

常に、最新の情報を提供することにより、お客様との信頼関係の強化に努めてまいります。
当社ネットワークをご活用ください。

